

**OPROGRAMOWANIE I UKŁAD  
ELEKTRONICZNY HAMOWNI  
BEZZAŁOGOWYCH STATKÓW  
POWIETRZNYCH**

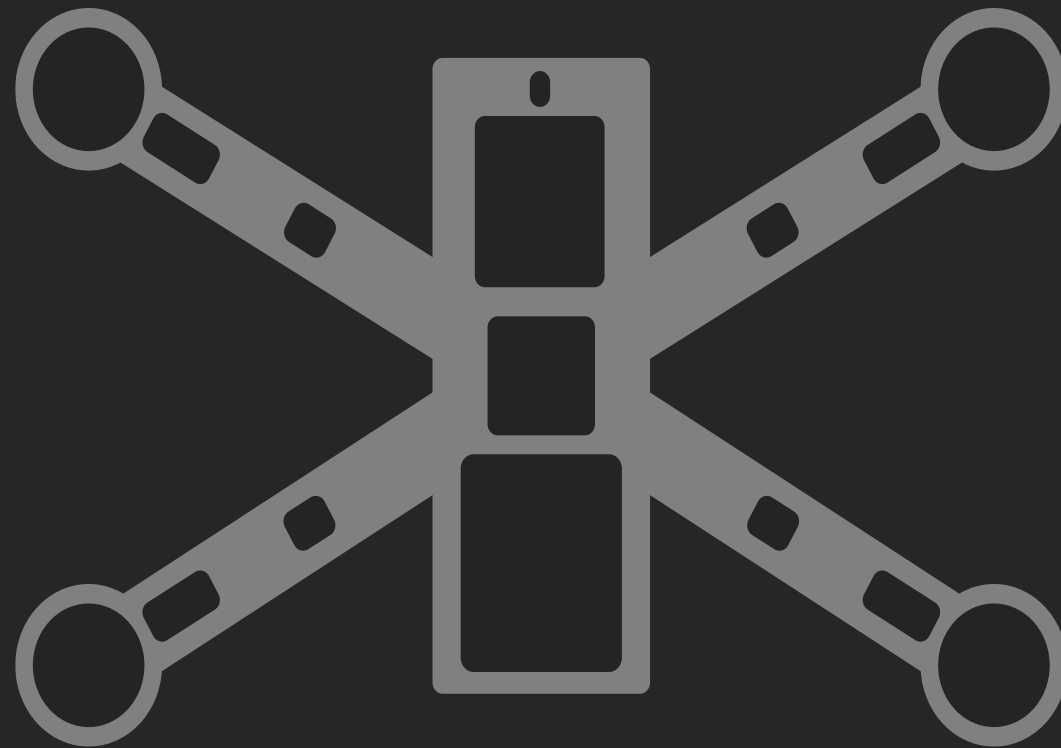
**WIKTOR PREUSS**

## PLAN PREZENTACJI

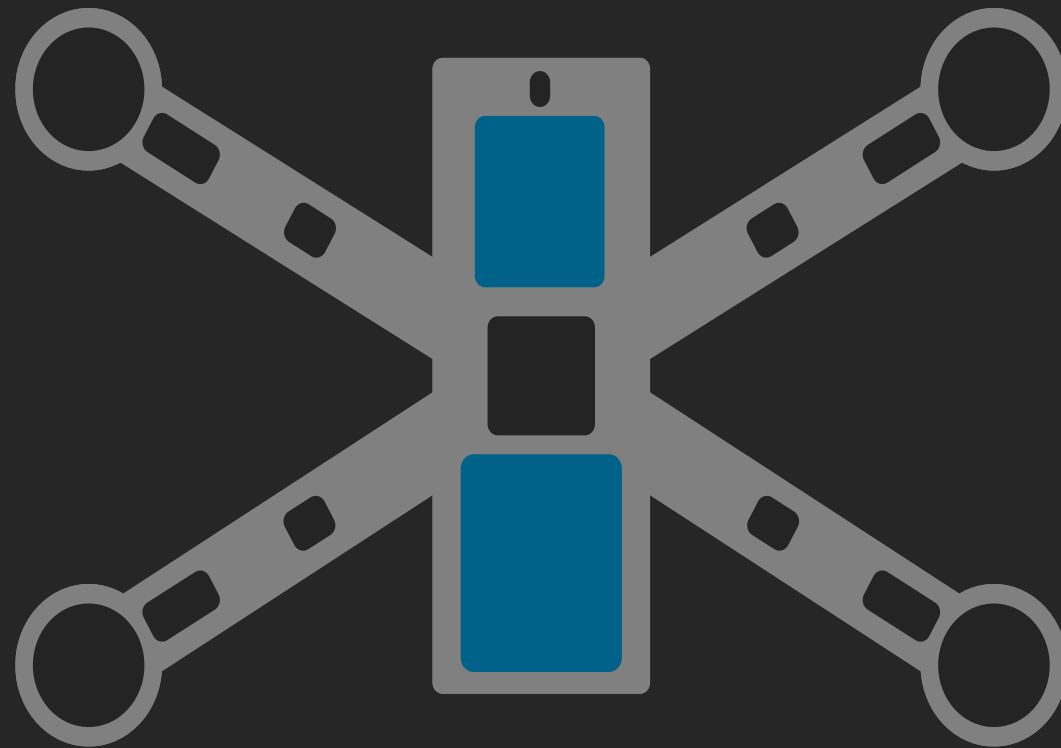
1. Układ systemu
2. Czujniki
3. Oprogramowanie
4. Oprogramowanie - ewolucja

Czas: 10 minut

# UKŁAD SYSTEMU

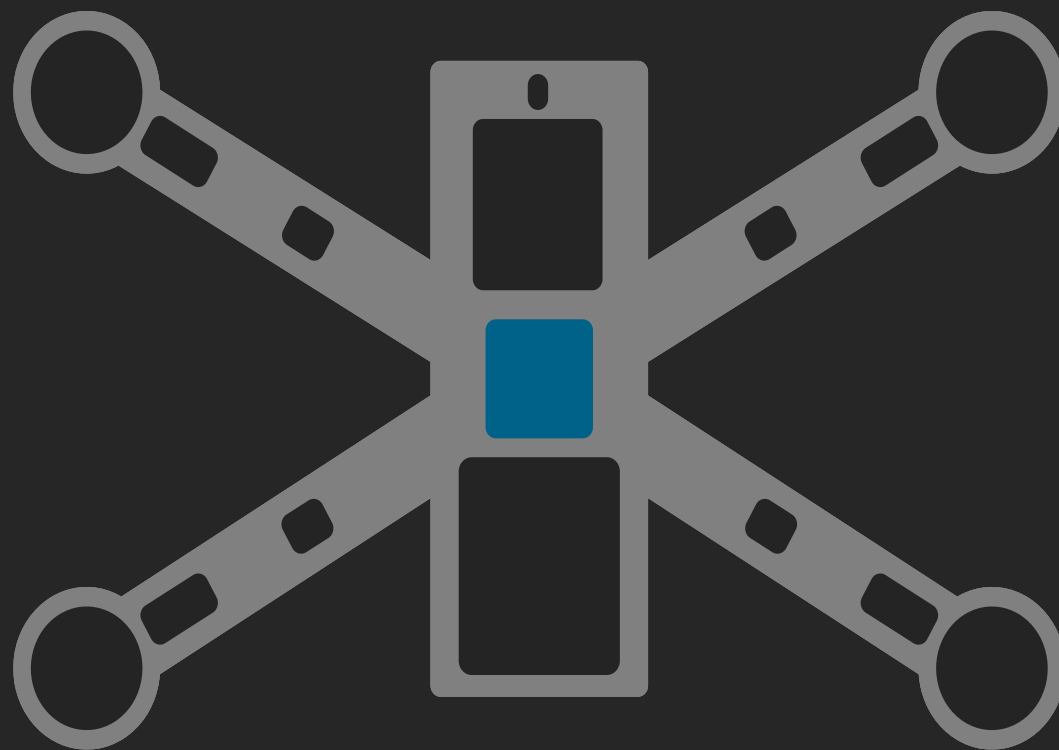


# UKŁAD SYSTEMU



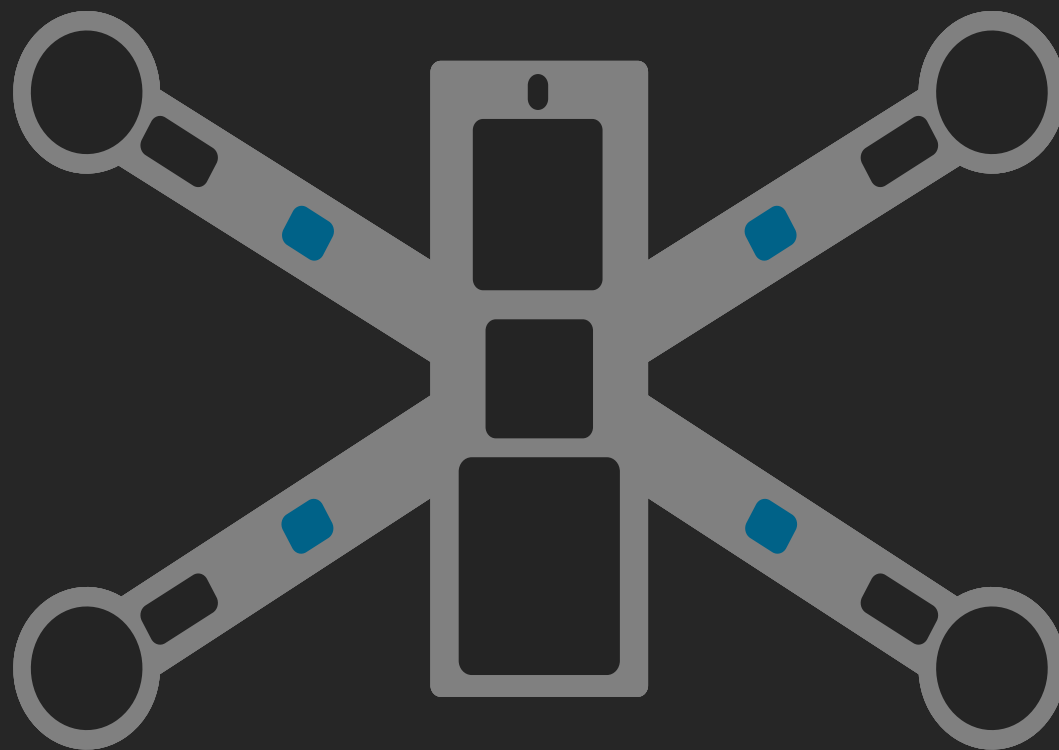
MIKROKONTROLER

## UKŁAD SYSTEMU



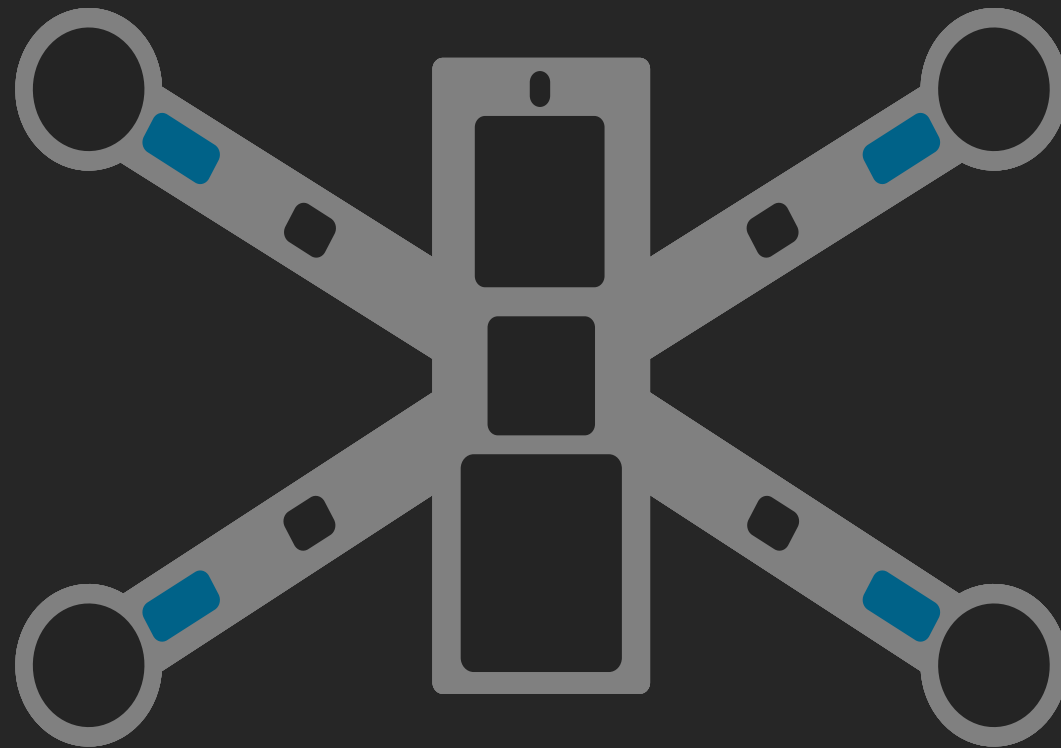
ESC (REGULATOR OBROTÓW)

## UKŁAD SYSTEMU



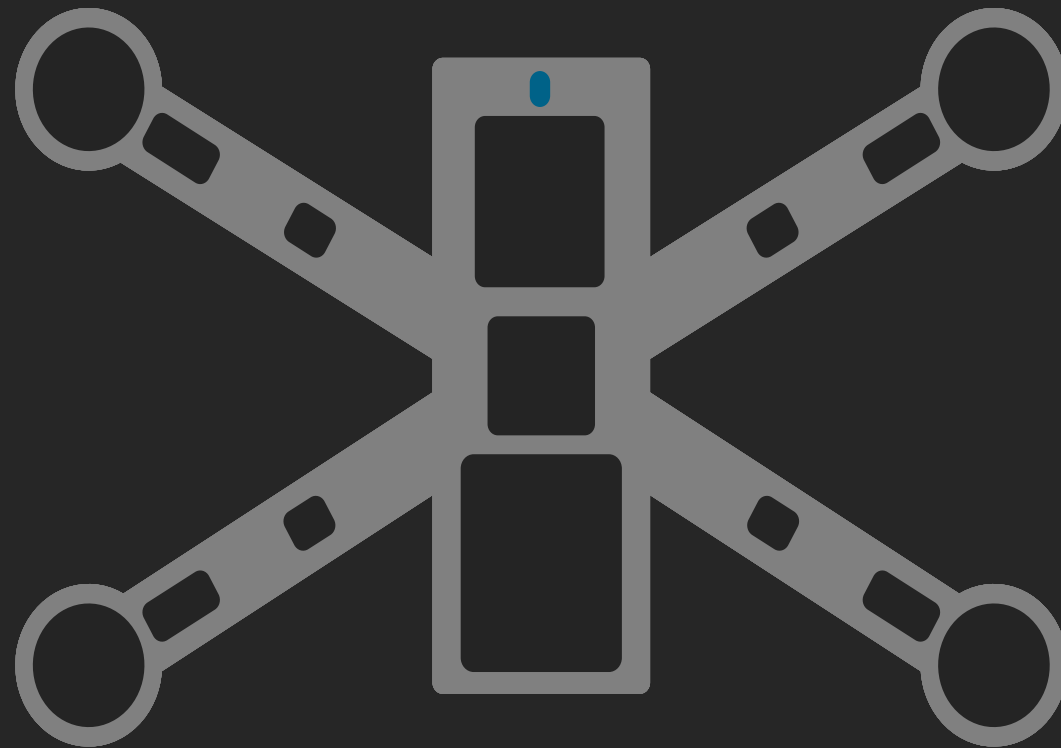
Czujniki natężenia prądu

## UKŁAD SYSTEMU



Czujniki odbiciowe

## UKŁAD SYSTEMU



Czujniki temperatury



## CZUJNIKI

4x Czujniki natężenia prądu – energochłonność  
4x Czujniki odbiciowe - obr/min  
2x Czujniki temperatury – temp. otoczenia i  
akumulatora

## STATYSTYKI

3 generacje programu  
2500+ wierszy kodu  
2 języki programowania  
30+ wykorzystanych bibliotek

## FUNKCJE

Eksport do excela/txt  
Sterowanie przez wifi/przewód  
Przekazywanie danych przez  
wifi/przewód  
Graficzne prędkościomierze z  
animacjami  
Nagrywanie pomiaru  
Dostępność na linux/windows  
Programowanie badania

Zdalne Sterowanie



39.40°C  
35.00A  
13.20V



26.87°C

12200;12120;12300;12230;26.87;39.40;35.00;13.20;21.3  
2:30



Reset

Stop

Zapisz

Połącz ze sterowaniem

Połącz z systemem pom.

Włącz zdalne sterowanie

m1

m2

m3

m4

ms

## PUT POWERTRAIN



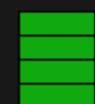
m1

m2



m3

m4



Zamknij

Minimalizuj

Tryb okna

Zapisz

Start

00.00 s

Badanie

Opcje

Reset

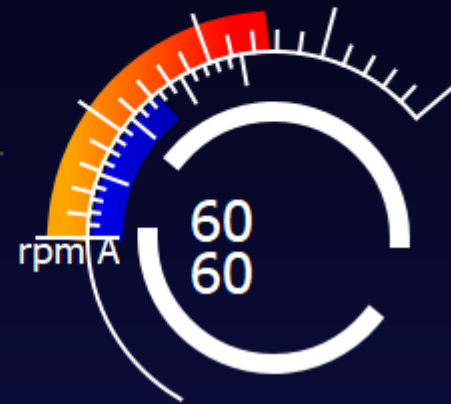
Czyść logi

Pomiar

Dane

Sterowanie

Ustawienia





**KOMUNIKAT**

**KONIEC PREZENTACJI  
DZIĘKUJĘ ZA UWAGĘ**